

$$1 \quad \Sigma \vec{F} = I \alpha \quad -B-$$

$$2 \quad \vec{F} + \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 = I \alpha$$

لأن $\vec{T}$ و $\vec{W}$ متجهان على محور الدوران

$$2 \quad \Rightarrow 0 + 0 - k\theta = I \alpha$$

$$\Rightarrow -k\theta = I (\ddot{\theta})_t$$

$$\Rightarrow (\ddot{\theta})_t = -\frac{k}{I} \theta \quad (1)$$

2 $\Rightarrow$ حل معادلة تفاضلية في الرتبة الثانية قابل الحل الجبري من أشكال

$$2 \quad \theta = \theta_{\max} \cos(\omega_0 t + \alpha)$$

بما أن معادلات الجذب واللامرنة بالنسبة للزمن

$$\dot{\theta} = (\dot{\theta})_t = -\omega_0 \theta_{\max} \sin(\omega_0 t + \alpha)$$

$$2 \quad \ddot{\theta} = (\ddot{\theta})_t = -\omega_0^2 \theta_{\max} \cos(\omega_0 t + \alpha)$$

$$\Rightarrow (\ddot{\theta})_t = -\omega_0^2 \theta \quad (2)$$

بالمقارنة (1) مع (2) نحصل

$$2 \quad \omega_0^2 = \frac{k}{I}$$

$$\Rightarrow \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{I}}$$

لأن k و I معادلات موحدة دورانية جيبية دورانية فهذا الجيب ω_0

ω_0 عبارة عن الدوران

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} \quad \text{نقولها} \Rightarrow$$

10

10

10

10

10

50

2

3

2

5

5

5

4

4

25

1

2

2

2

2

2

أولاً

50 درجة

$$1 \quad x = \frac{1}{\sqrt{2}} x_{\max} \quad -B-$$

$$2 \quad (2S) \quad -B-$$

$$3 \quad (2B) \quad -C-$$

$$4 \quad (4F) \quad -A-$$

$$5 \quad (T) \quad -A-$$

ثانياً

$$1 \quad v = (\dot{x})_t \quad -A-$$

$$v = -\omega_0 x_{\max} \sin(\omega_0 t)$$

$$v = -\omega_0 x_{\max} \sin\left(\frac{2\pi}{T_0} t\right)$$

B عند مركز التوازن ($x=0$) تصبح السرعة

$$v_{\max} = \omega_0 x_{\max}$$

عند الوضعية الطرفية $x = \pm x_{\max}$ تكون السرعة

$$C \quad \text{عند اللحظة } t = \frac{5T_0}{4} \quad \text{تكون سرعة}$$

الحجم الأقصى $v_{\max} = \omega_0 x_{\max}$ وتكون

بالإشارة السالبة عند وضع التوازن ($x=0$)

$$2 \quad F = -kx \quad -A-$$

$$\vec{F} = -k\vec{x}$$

عند تحريك السلك بسرعة ثابتة عمودية على $\vec{B}$
 في ظل هذا حال زمن Δt يتقطع مسافة
 $\Delta x = v \Delta t$
 يتغير الشح
 $\Delta Q = I \Delta t = \frac{B l v \Delta t}{R}$
 يتغير التدفق
 $\Delta \Phi = B \Delta S = B l v \Delta t$
 تتولد قوة حركية كهرمائية قريبة من قيمة القوة المطبقة
 $\Sigma = \left| \frac{\Delta \Phi}{\Delta t} \right| = \frac{B l v \Delta t}{\Delta t}$
 $\Sigma = B l v$
 مما يدل على كهرمائي متولد في سلكه
 $I = \frac{\Sigma}{R} = \frac{B l v}{R}$

البيانات: $A = 10^{-4}$

I	1	2	3
B	4×10^{-4}	8×10^{-4}	12×10^{-4}

$k = \frac{B}{I} = \frac{4 \times 10^{-4}}{1}$

$k = 4 \times 10^{-4}$

إن سرعة التحرك المتولد في سلكه كهرمائي
 فتساو طردياً مع سرعة التيار الكهرمائي الكار بالارة

$B = k I$

$B = 4 \times 10^{-4} \times 8 = 32 \times 10^{-4} T$

$\frac{2\pi}{T_0} = \sqrt{\frac{k}{I_0}}$
 $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{k}}$
 عند قصه طول السلك القدر يتناقص k
 فتزيد T_0
 $k = k_0 \left(\frac{2\pi}{l} \right)$
 وبالتالي يتناقص فترة الدور
 $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_0}{k}}$
 لزيادة فترة الدور يجب زيادة عن المطالة
 بإضافة كتلتين نقطيتين $(m_1 = m_2)$ على طرفي

السلك
 عند تحريك السلك بسرعة ثابتة عمودية
 على $\vec{B}$ فإن الأبركة في الزمان تتحرك بالسرعة
 في ظل جميع الظروف هذا الحق المغناطيسي ثابت
 يتأخر بقوة وضاعفة
 $\vec{F} = e \vec{v} \wedge \vec{B}$
 ويتأخر هذه القوة تتحرك الأبركة في الزمان في
 السلك فتتولد قوة حركية كهرمائية متحركة
 مما يسبب مرور تيار متغير في الدارة المغلقة
 عبره الإبركة لا تلامس معاك في جهة حركة
 الأبركة في الزمان أو معاك في جهة القوة
 المغناطيسية

A	سنة ٢٠٢٢ - مادة الفيزياء - الامتحان الفصلي - سلم تصحيح	
8	كتابة دالة هامونج في المثلث كتابة دالة هامونج في المثلث	3 D- الدالة الهندسية للدالة في شكل الدالة * و هو من الدالة الهندسية بالدالة للدالة (k') 4 عامل التفاضل الهندسية و صفة بالمقدور $M_0 = 4\pi \times 10^{-7} T \cdot m \cdot A^{-1}$
35	رابعاً - الدالة الهندسية في $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$ $T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} = 2s$	3 $k = k' M_0$ $B = M_0 k' I$ 4 $B = 4\pi \times 10^{-7} k' I$ الدالة الهندسية للدالة الدالة الهندسية للدالة
10	الدالة الهندسية في الدالة الهندسية في $\Delta E_k = \sum W_F$ $E_{k2} - E_{k1} = W_F + W_g$ $\frac{1}{2}mv^2 = mgh$ $\frac{1}{2}v^2 = gl [1 - \cos \theta_{max}]$ $\cos \theta_{max} = 1 - \frac{v^2}{2gl}$ $\cos \theta_{max} = 1 - \frac{10}{2 \times 10 \times 1}$ $\cos \theta_{max} = \frac{1}{2} \Rightarrow \theta_{max} = \frac{\pi}{3} \text{ rad}$	5 A- آخره في مؤثر المتغيرات مما يدل على مؤثر متغير كهربائي في مؤثره 3 عند تحرير المتغير الهندسي في المتغير الهندسي 3 الذي يتنازل الوسطية تحت قوة حركة كهربائية 3 متحركة مما يدل على مؤثر هندسي 3 تتغير دالة المؤثر عند نهاية 2 مكان المتغير الهندسي لوجود ذلك المتغير الهندسي الذي يتنازل الوسطية عند نهاية 3 B- الدالة الهندسية للدالة في شكل الدالة 3 حصة دالة الهندسية للدالة في شكل الدالة دالة هندسية للدالة في شكل الدالة 2 C- قانون هامونج - قانون ليزر

الجزء (3) نظام

$$\vec{W} + \vec{T} = m\vec{a}$$

$$W \sin \theta + 0 = m a_f$$

$$m g \sin \theta = m a_f$$

$$\Rightarrow a_f = g \sin \theta$$

$$\Rightarrow a_f = 10 \times \frac{1}{2} = 5 \text{ m.s}^{-2}$$

$$\sum \vec{F}_0 = \vec{T} \cdot \alpha = m r^2 \cdot \frac{a_f}{r}$$

$$\sum \vec{F}_0 = m \cdot r \cdot a_f \cdot l r$$

$$\sum \vec{F}_0 = 0.1 \times 1 \times 5 = 0.5 \text{ m}$$

للإشارة 50 > 0

$$Q' = S_1 v_1$$

$$4 \times 10^{-2} = 200 \times 10^{-4} \times v_1$$

$$v_1 = 2 \text{ m.s}^{-1}$$

$$Q' = S_2 v_2$$

$$4 \times 10^{-2} = S_2 \times 4$$

$$S_2 = 10^{-2} \text{ m}^2$$

$$Q = \rho Q' \quad \text{الجزء (2)}$$

$$Q = 10^3 \times 4 \times 10^{-2}$$

$$Q = 40 \text{ kg.s}^{-1}$$

الجزء (3) آلة

$$\sum \vec{F} = m\vec{a}$$

$$\vec{W} + \vec{T} = m\vec{a}$$

$$-W + T = m a_c$$

$$T = m g + m \frac{v^2}{r} \quad ; r = l$$

$$T = m \left[g + \frac{v^2}{l} \right]$$

$$\Rightarrow 2 = m \left[10 + \frac{10}{1} \right]$$

$$m = 0.1 \text{ kg}$$

الجزء (3) آلة

$$\sum \vec{F} = m\vec{a} \Rightarrow \vec{W} + \vec{T}' = m\vec{a}$$

الجزء (3) آلة

$$-W \cos \theta_{\max} + T' = m a_c$$

$$D_{\max} \text{ هي القوة السطحية في أقصى نقطة}$$

$$a_c = 0$$

$$-W \cos \theta_{\max} + T' = 0$$

$$T' = m g \cos \theta_{\max}$$

$$T' = 0.1 \times 10 \times \frac{1}{2} = \frac{1}{2} \text{ N}$$

$$\frac{T'}{T} = \frac{\frac{1}{2}}{2} = \frac{1}{4}$$

$$\Rightarrow T' = \frac{1}{4} T$$

لا أذا كان (70 درجة)

$$S = l^2$$

$$25 = l \Rightarrow l = 5 \text{ cm}$$

$$F = N I l B \sin \theta$$

$$M = N I S$$

$$F = \frac{M}{l} B \sin \theta$$

$$F = \frac{625 \times 10^3 \times 10^{-2} \times 1}{5 \times 10^{-2}}$$

$$F = 125 \times 10^3 \text{ N}$$

لا تستعمل في الحسابات

$$\tau_0 = M B \sin \alpha$$

$$\tau_0 = 625 \times 10^3 \times 10^{-2} \times 1$$

$$\tau_0 = 625 \times 10^5 \text{ mN}$$

$$W = I \Delta \Phi$$

$$W = I N B S [\cos \alpha_2 - \cos \alpha_1]$$

$$W = M B [\cos \alpha_2 - \cos \alpha_1]$$

$$W = 625 \times 10^3 \times 10^{-2} [1 - 0]$$

$$W = 625 \times 10^5 \text{ J}$$

$$M = N I S$$

$$625 \times 10^3 = N \times 5 \times 25 \times 10^{-2}$$

الاجابة (3)

$$W_{\text{tot}} = E_{k2} - E_{k1}$$

$$W_{\text{tot}} = \frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2$$

$$W_{\text{tot}} = \frac{1}{2} m (v_2^2 - v_1^2)$$

$$W_{\text{tot}} = \frac{1}{2} \rho \cdot \Delta V (v_2^2 - v_1^2)$$

$$W_{\text{tot}} = \frac{1}{2} \times 10^3 \times 100 \times 10^{-3} [16 - 4]$$

$$W_{\text{tot}} = 600 \text{ J}$$

$$Q'_B = Q'_C + Q'_D$$

$$Q'_B = Q'_C + \frac{1}{3} Q'_C$$

$$Q'_B = \frac{4}{3} Q'_C$$

$$4 \times 10^2 = \frac{4}{3} Q'_C \Rightarrow Q'_C = 3 \times 10^2 \text{ m}^3 \text{ s}^{-1}$$

$$Q'_C = S_C v_C \Rightarrow 3 \times 10^2 = S_C \times 3$$

$$S_C = 10^2 \text{ m}^2$$

$$Q'_D = \frac{1}{3} Q'_C = \frac{1}{3} \times 3 \times 10^2$$

$$Q'_D = 10^2 \text{ m}^3 \text{ s}^{-1}$$

$$Q'_D = 2 S'_1 v'_1$$

$$10^2 = 2 \times \frac{1}{2} \times 10^3 v'_1$$

$$v'_1 = 10 \text{ m s}^{-1}$$

$$\theta' = \frac{1}{10} \times 2 \times 10^{-2}$$

المبدئية

$$\theta' = 2 \times 10^{-3} \text{ rad}$$

المبدئية

الزاوية (50 درجة)

المبدئية

من طرف السامر سرعة ثابتة عمودية

على B مقدار ما من الزمن Δt يقطع

$$x = v \cdot \Delta t$$

$$\Delta s = l \cdot x = l \cdot v \cdot \Delta t$$

$$\Delta \Phi = B \cdot \Delta s = B \cdot l \cdot v \cdot \Delta t$$

بشكل قوة حركية ثابتة متغيرة في المنطقة

$$\mathcal{E} = \left| \frac{\Delta \Phi}{\Delta t} \right| = \frac{B \cdot l \cdot v \cdot \Delta t}{\Delta t}$$

$$\mathcal{E} = B \cdot l \cdot v$$

$$\mathcal{E} = \frac{1}{40} \times 0.1 \times 5 = 0.125$$

$$I = \frac{\mathcal{E}}{R} \Rightarrow R = \frac{\mathcal{E}}{I}$$

$$R = \frac{5 \times 10^{-2}}{10^{-2}} = 5 \Omega$$

2

$$N = 50$$

2+2

$$N = \frac{l}{\lambda} \Rightarrow 50 = \frac{l}{4 \times 5 \times 10^{-2}}$$

1

$$l = 10 \text{ m}$$

2

$$\sum \vec{F} = 0 \Rightarrow \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 = 0$$

التي هي القوة

2

$$N I S B \sin \alpha - k \theta' = 0$$

2

$$N I S B \sin \alpha = k \theta'$$

معاد

$$\alpha + \theta' = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \sin \alpha = \cos \theta'$$

2

$$\Rightarrow N I S B \cos \theta' = k \theta'$$

بشكل θ' ثابتة في المنطقة

$$\cos \theta' = 1$$

2

$$N I S B = k \theta'$$

2

$$\theta' = \frac{N \cdot B S}{k} I$$

2

$$2 \times 10^{-2} = \frac{50 \times 10^{-2} \times 25 \times 10^{-4}}{125 \times 10^{-6}} I$$

2

$$I = 2 \times 10^{-3} \text{ A}$$

2+2

$$G = \frac{\theta'}{I} = \frac{2 \times 10^{-2}}{2 \times 10^{-3}} = 10$$

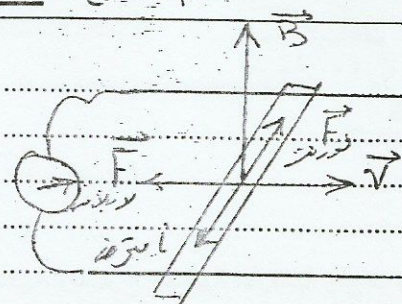
2

$$G' = \frac{1}{10} G$$

$$\frac{\theta'}{I} = \frac{1}{10} \frac{\theta'}{I}$$

2

$$\Rightarrow \theta' = \frac{1}{10} \theta'$$



الطاقة

$$P = \mathcal{E} \cdot I = 5 \times 10^2 \times 10^2$$

$$P = 5 \times 10^4 \text{ watt}$$

$$P' = P$$

$$F \cdot v = 5 \times 10^4$$

$$F \times 5 = 5 \times 10^4$$

$$F = 10^4 \text{ N}$$

الطاقة